

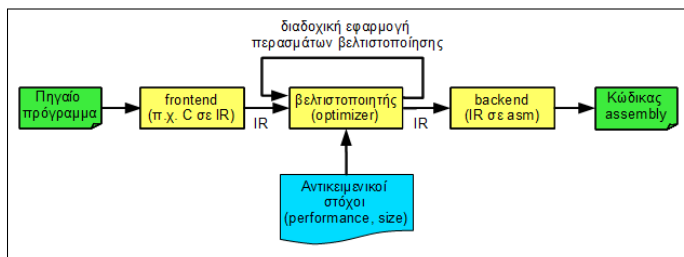
## Προηγμένα Θέματα Θεωρητικής Πληροφορικής

Βελτιστοποιήσεις ανεξάρτητες από την αρχιτεκτονική

Νικόλαος Καββαδίας  
nkavn@uop.gr

28 Απριλίου 2010

## Η χρήση του βελτιστοποιητή στα πλαίσια ενός δομημένου μεταγλωττιστή



- ☞ Ο απεικονιζόμενος βελτιστοποιητής είναι ανεξάρτητος από την αρχιτεκτονική
- Ένας βελτιστοποιητής εξειδικευμένος σε μία συγκεκριμένη αρχιτεκτονική επεξεργαστή θα αποτελούσε μέρος του backend

## Η έννοια της βελτιστοποίησης προγράμματος

- Βελτιστοποίηση προγράμματος (program optimization): ο μετασχηματισμός ενός προγράμματος προκειμένου τη βελτίωση των επιδόσεών του
- Στόχοι βελτιστοποίησης
  - 1 **Performance**: ταχύτητα εκτέλεσης του κώδικα π.χ. σε αριθμό κύκλων μηχανής
  - 2 **Size**: μικρότερο μέγεθος εκτελέσιμου, μικρότερες απαιτήσεις σε μνήμη προγράμματος
- Φαινόμενα ανταλλαγής (trade-offs)
  - 1 Performance vs Size
  - 2 Ταχύτητα μεταγλώττισης vs απαιτήσεις μνήμης για τη διαδικασία
- ☒ Δεν υπάρχει ο τέλειος βελτιστοποιητής για όλους τους επιδιωκόμενους στόχους

## Εμβέλεια της βελτιστοποίησης (optimization scope)

- Δίλωση (statement): αριθμητικές εκφράσεις στη δεξιά πλευρά (RHS) μιας ανάθεσης
- Βασικό μπλοκ: βελτιστοποίηση ευθύγραμμου κώδικα
- Εσώτερος βρόχος (innermost loop): αύξηση παραλληλίας στα πιο συχνά εκτελούμενα τμήματα κώδικα
- Τέλεια φωλιασμένοι βρόχοι (perfect loop nest): δομή όπου το σώμα κάθε βρόχου αποτελείται μόνο από το σώμα του άμεσα εσωτερικότερου βρόχου. Αναδιοργάνωση βρόχων για την επίτευξη παραλληλίας
- Γενικευμένη δομή βρόχων (general loop nest): βελτιστοποιήσεις γενικά εφαρμόσιμες σε μία δομή βρόχων
- Διαδικασία (procedural): βελτιστοποίηση του γραφού ροής ελέγχου και της προσπέλασης μνήμης
- Υπερδιαδικαστικής εμβέλειας (inter-procedural): βελτιστοποίηση σε όλη την έκταση του προγράμματος

## Είδη βελτιστοποιήσεων

- Scalar optimizations (βαθμωτές βελτιστοποιήσεις)
- Code inlining (εσωγράμμιση κώδικα)
- Procedural abstraction (αφαίρεση υποπρογράμματος)
- Loop optimizations (βελτιστοποιήσεις βρόχου)
- Register allocation (καταμερισμός κώδικα)
- Instruction scheduling (χρονοπρογραμματισμός κώδικα)
- Peephole optimization (βελτιστοποίηση κλειδαρότρυπας)
- Superoptimization (υπερβελτιστοποίηση)
- Vectorization (διανυσματοποίηση)
- Link-time optimizations (βελτιστοποιήσεις κατά τη σύνδεση αντικείμενου κώδικα)

## Βελτιστοποιήσεις της IR ανεξάρτητες από την αρχιτεκτονική

- Στη διάλεξη αυτή εστιάζουμε σε βαθμωτές βελτιστοποιήσεις (scalar optimizations) οι οποίες εφαρμόζονται στην IR
- Συχνά χρησιμοποιούμενες βελτιστοποιήσεις αυτού του τύπου
  - Constant folding (δίπλωση σταθεράς)
  - Constant propagation (διάδοση σταθεράς)
  - Copy propagation (διάδοση αντιγράφου)
  - Algebraic simplifications (αλγεβρικές απλοποιήσεις)
  - Operator strength reduction (ελάττωση ισχύος τελεστή)
  - Dead code elimination (εξουδετέρωση νεκρού κώδικα)
  - Common subexpression elimination (εξουδετέρωση κοινής υποεκφράσεως)
  - Partial redundancy elimination (εξουδετέρωση μερικού πλεονασμού)
  - If conversion (μετατροπή δηλώσεων υπό συνθήκη)
  - Code motion (μετακίνηση κώδικα)

## Βασικές διαφορές μεταξύ βελτιστοποιήσεων υψηλού και χαμηλού επιπέδου

- Βελτιστοποιήσεις ανεξάρτητες από την αρχιτεκτονική
  - Εφαρμόσιμες σε ευρύ φάσμα αρχιτεκτονικών επεξεργαστή
  - Ελαττώνουν το χρόνο εκτέλεσης ή την καταλαμβανόμενη μνήμη από τον τελικό κώδικα
  - Παράδειγμα: εξουδετέρωση νεκρού κώδικα
- Βελτιστοποιήσεις εξαρτιμένες από την αρχιτεκτονική
  - Κεφαλοποιούν στο έπακρο τα χαρακτηριστικά του υποκείμενου επεξεργαστή
  - Βελτιστοποιούν τη χαρτογράφηση της IR σε εντολές του επεξεργαστή
  - Παράδειγμα: χρονοπρογραμματισμός εντολών
- ⚠ Ο διαχωρισμός των δύο τύπων δεν είναι πάντα σαφής
- Για παράδειγμα, η βελτιστοποίηση εξουδετέρωσης πλεονασμού είναι εφαρμόσιμη και στα δύο επίπεδα, χρησιμοποιώντας διαφορετικής αναλυτικότητας γνώση για την αρχιτεκτονική

## Κατηγοριοποίηση βελτιστοποιήσεων εκ του αποτελέσματος

- Ενέργειες που πραγματοποιούνται κατά τη βελτιστοποίηση για ταχύτητα
  - Ανεξάρτητα από την αρχιτεκτονική
    - Διαγραφή ενός πλεονάζοντος υπολογισμού
    - Μετακίνηση κώδικα σε λιγότερα συχνά εκτελούμενα βασικά μπλοκ
    - Εξουδετέρωση μη προσβάσιμου κώδικα
    - Ενεργοποίηση της εφαρμογής άλλων βελτιστοποιήσεων
  - Σε εξάρτηση από την αρχιτεκτονική
    - Απόκρυψη της καθυστέρησης των προσπελάσεων στη μνήμη δεδομένων
    - Εικμετάλλευση ιδιαίτερων χαρακτηριστικών όπως ειδικών αριθμητικών μονάδων (π.χ. για τη γέννηση ψευδοτυχαίων αριθμών)
    - Κατάλληλη διαχείριση πόρων με στόχο την αύξηση του ποσοστού χρησιμοποίησής τους (resource utilization)

## Δίπλωση και διάδοση σταθεράς

- Δίπλωση σταθεράς: υπολογισμός σταθερών εκφράσεων κατά το χρόνο μεταγλώττισης

```
c = 1 + 3;
if (!true && 0) {}
```

```
c = 4;
if (false) {}
```

- Διάδοση σταθεράς: απορρόφηση μεταβλητών οι οποίες έχουν σταθερή τιμή από σταθερές εκφράσεις

```
b = 3;
c = 1 + b;
d = b + c;
```

```
b = 3;
c = 1 + 3;
d = 3 + c;
```

## Διάδοση αντιγράφου

- Δεδομένης της ανάθεσης  $x = y$ ; γίνεται αντικατάσταση των μεταγενέστερων εμφανίσεων της  $x$  από την  $y$  εφόσον δεν ξαναορίστηκε η  $x$  από κάποια άλλη ανάθεση

```
x = y;
c = 1 + x;
d = x + c;
```

```
x = y;
c = 1 + y;
d = y + c;
```

## Αλγεβρικές απλοποιήσεις

- Γίνεται χρησιμοποίηση γνωστών αλγεβρικών ιδιοτήτων για την απλοποίηση εκφράσεων
- Για παράδειγμα εκφράσεις προσθαφαιρέσεως με το 0 και πολλαπλασιασμού με το 1 απλοποιούνται καθώς αυτά είναι αντίστοιχα τα ουδέτερα στοιχεία των πράξεων
- Κανόνες απλοποίησης

Έκφραση	Αντικατάσταση
$x + 0$	$x$
$x - 0$	$x$
$-(-x)$	$x$
$x * 0$	$0$
$x * 1$	$x$
$x / 1$	$x$
$x / x$	$1$
$x + c$	$c + x$
$x * c$	$c * x$
$(x + c) + y$	$(x + y) + c$
$(x * c) * y$	$(x * y) * c$
$c * x + c * y$	$c * (x + y)$

## Ελάττωση ισχύος τελεστή

- Αντικατάσταση εκφράσεων με υψηλό κόστος (π.χ. σε εκτιμώμενους κύκλους μηχανής) από απλούστερες εκφράσεις με μικρότερο κόστος
- Κανόνες απλοποίησης

Έκφραση	Αντικατάσταση
$2 * x$	$x + x$
$x * 2^n$	$x \ll n$
$x / 2^n$	$x \gg n$

- Πολλαπλασιασμός με σταθερά (constant multiplication)
- Δυσεπίλυτο πρόβλημα: αντιμετωπίζεται με ευριστικές μεθόδους
- Η λεγόμενη δυαδική μέθοδος: παραγωγή μίας άθροισης και μιας ολίσθησης για κάθε ψηφίο του  $n$  που είναι 1
- Παράδειγμα: Υπολογισμός του  $n = 113 * x = (1110001)_2 * x$  [Lefèvre, 2001]

```
3x = (x << 1) + x;
7x = (3x << 1) + x;
n = 113x = (7x << 4) + x;
```

## Εξουδετέρωση νεκρού κώδικα

- Απομάκρυνση περιττού κώδικα
- Αυτό συμβαίνει για παράδειγμα, όταν ανατίθενται τιμές σε μεταβλητές οι οποίες δεν διαβάζονται σε κανένα σημείο του προγράμματος

```
b = 3;  
c = 1 + 3;  
d = 3 + c;
```

```
c = 1 + 3;  
d = 3 + c;
```

- Απομάκρυνση μη προσβάσιμου κώδικα

```
if (false) {  
    a = 5;  
}
```

```
if (false) {}
```

## Εξουδετέρωση κοινής υποεκφράσεως

- Κοινή υποέκφραση αποτελεί κάθε έκφραση η οποία χρησιμοποιείται σε περισσότερα από ένα σημεία του προγράμματος
- Ο μετασχηματισμός αυτός αποβλέπει στην αντικατάσταση αυτών των εκφράσεων από ισοδύναμες μεταβλητές
- Παράδειγμα: χρήση της *tmp* στον παρακάτω κώδικα

```
if () {  
    a = b;  
    c = (b + e) * 1024;  
    d = b + e;  
    b = 7;  
} else {  
    x = a + c;  
    b = 7;  
}  
return 7 + c + d;
```

```
if () {  
    a = b;  
    tmp = b + e;  
    c = tmp * 1024;  
    d = tmp;  
    b = 7;  
} else {  
    x = a + c;  
    b = 7;  
}  
return 7 + c + d;
```

## Εσωγράμμιση συνάρτησης (1)

- Εσωγράμμιση συνάρτησης: αντικατάσταση μιας κλήσης σε υποπρόγραμμα (συνάρτηση) από το σώμα της συνάρτησης
- Εξουδετερώνει την επιβάρυνση από την κλήση υποπρογράμματος (πέρασμα ορισμάτων, μεταφορά καταχωρητών σε νέο πλαίσιο στη στοίβα, αποκατάσταση από προηγούμενο πλαίσιο της στοίβας)
- Διερύνει την εμβέλεια εφαρμογής άλλων βελτιστοποιήσεων
- Αυξάνει το μέγεθος κώδικα (με πιθανή αρνητική επίδραση στην κρυφή μνήμη)
- Ελέγχεται από απλά μετρικά κόστους
  - Μέγεθος κώδικα
  - Βάθος κλήσεως συναρτήσεων
  - Πληροφορία του προφίλ εκτέλεσης του προγράμματος
- Στην ANSI C χρησιμοποιείται η λέξη-κλειδί **inline**

## Εσωγράμμιση συνάρτησης (2)

- Οι απόψεις για την ωφέλεια από την εφαρμογή της διαδικασίας εσωγράμμισης συνάρτησης δίστανται
  - 1 Σχεδόν πάντα είναι ωφέλιμη
  - 2 Περιστασιακά είναι ωφέλιμη, αλλά προκαλεί σημαντικά προβλήματα
  - 3 Προκαλεί απώλειες (misses) στην κρυφή μνήμη προγράμματος και για αυτό πρέπει να αποφεύγεται
- Πιο αντικειμενικές μελέτες δείχνουν ότι η πραγματικότητα βρίσκεται κάπου ανάμεσα: οι ευριστικές τεχνικές που λαμβάνουν υπόψη τις ιδιαιτερότητες του κάθε προγράμματος είναι και οι περισσότερο ωφέλιμες

```
a = power2(b);  
  
power2(x) {  
    return x*x;  
}
```

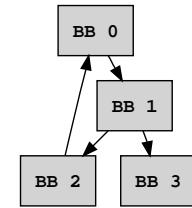
```
a = b * b;
```

## Βελτιστοποίηση ροής ελέγχου

- Ζητούμενο: απλοποίηση της δομής του γράφου ροής ελέγχου (CFG)
- Κανονικοποίηση του CFG μετά την εφαρμογή μετασχηματισμών
- Ενεργοποίηση περαιτέρω μετασχηματισμών
- Βελτιστοποίηση κώδικα βρόχων
  - Ιδιαίτερης σημασίας καθώς μεγάλο ποσοστό του χρόνου εκτέλεσης ενός προγράμματος δαπανάται σε κώδικα εντός βρόχων
  - Πρώτο βήμα είναι η αναγνώριση των βρόχων στο πρόγραμμα
  - Σε δεύτερο βήμα εφαρμόζονται κατάλληλοι μετασχηματισμοί

## Η δομή ενός βρόχου (1)

- Βρόχος: τμήμα επαναλαμβανόμενου κώδικα
- Κορυφές: σύνολο από βασικά μπλοκ
- Αποτελείται από την κεφαλίδα του βρόχου (loop header) και το σώμα του (loop body)
- Κεφαλίδα: η κορυφή από την οποία διέρχονται όλες οι επαναλήψεις του βρόχου
- Η οπισθόδρομη ακμή (back edge) επαναφέρει τη ροή ελέγχου στην κεφαλίδα του βρόχου



## Η δομή ενός βρόχου (2)

- Φυσικός βρόχος (natural loop): βρόχος με ένα σημείο εισόδου (entry point) και ένα σημείο εξόδου (exit point)
- Οι περισσότεροι αλγόριθμοι βελτιστοποίησης εργάζονται μόνο σε φυσικούς βρόχους
- Μειώσιμος γράφος ροής ελέγχου (reducible CFG): CFG το οποίο περιλαμβάνει μόνο φυσικούς βρόχους
- Μη φυσικοί (γενικευμένοι) βρόχοι: οφείλονται σε αδόμητο κώδικα (χρήση goto)



## Η έννοια της κυριαρχίας (dominance) σε ένα CFG

- Δοθέντος ενός CFG με τα βασικά μπλοκ  $X$ ,  $Y$ ,  $Z$  και  $S$ , όπου  $S$  το BB εισόδου στο CFG
  - Κυριαρχία του  $X$  ως προς το  $Y$ :  $X \geq Y$   
Κάθε μονοπάτι από το  $S$  για το  $Y$  διέρχεται από το  $X$
  - Αυστηρή κυριαρχία (strict dominance):  $X > Y$   
 $X > Y$  if  $X \geq Y \wedge X \neq Y$
  - Άμεσος κυρίαρχος (immediate dominator):  $idom(X)$   
 $X = idom(Y)$  if  $X > Y \wedge \nexists Z : X > Z > Y$
- Πόρισμα: αν οι κόμβοι  $d1$  και  $d2$  κυριαρχούν έναντι του  $m$  τότε:
  - ο  $d1$  κυριαρχεί του  $d2$ , ή
  - ο  $d2$  κυριαρχεί του  $d1$

## Υπολογισμός κυρίαρχων κόμβων

Εξισώσεις για τον υπολογισμό για κάθε βασικό μπλοκ ( $b_k$  είναι το τρέχον βασικό μπλοκ):

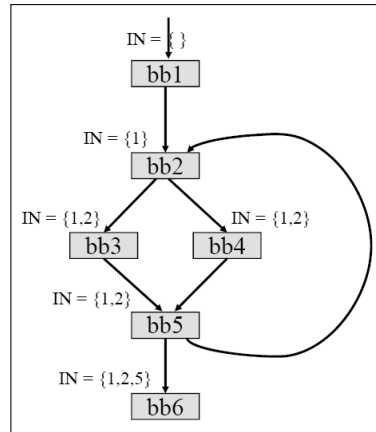
$$GEN = \{b_k\}$$

$$KILL = \{\emptyset\}$$

$$OUT = GEN \cup (IN - KILL)$$

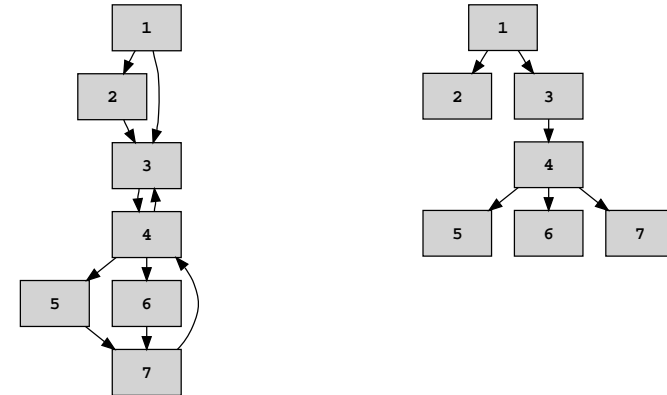
$$IN = \bigcap (OUT)$$

(1)



## Δένδρο κυριαρχίας (dominator tree)

- Δομή δένδρου έχοντας ως ρίζα το βασικό μπλοκ εισόδου
- Οι κορυφές του αποτελούν βασικά μπλοκ του CFG
- Υπάρχει ακμή από την κορυφή  $d$  στην  $n$  εφόσον  $n$   $d$  είναι ο άμεσος κυρίαρχος της  $n$



## Αναγνώριση βρόχων

- Μοναδικό σημείο εισόδου (κεφαλίδα)
- Τουλάχιστον ένα μονοπάτι οδηγεί πίσω στην κορυφή κεφαλίδα
- Εύρεση ακμών των οποίων οι κεφαλές κυριαρχούν των ουρών τους
  - Αυτές οι ακμές αποτελούν οπισθοδρομες ακμές βρόχων
  - Δοθείσης μίας ακμής  $n \rightarrow d$
  - Ένας βρόχος αποτελείται από την  $n$  συν όλες τις κορυφές που μπορούν να φτάσουν στην  $n$  χωρίς το αντίστοιχο μονοπάτι να διέρχεται από την  $d$  (είναι δηλαδή όλοι οι κόμβοι μεταξύ των  $d$  και  $n$ )
  - ο  $d$  αποτελεί κεφαλίδα του βρόχου

## Ο αλγόριθμος αναγνώρισης βρόχων

```

INSERT( $m$ )
  if  $m \notin$  loop then
    loop = loop  $\cup$   $\{m\}$ ;
    push  $m$  onto stack;

LOOP( $d, n$ )
  loop =  $\emptyset$ ;
  stack =  $\emptyset$ ;
  INSERT( $n$ );
  while stack not empty do
     $m$  = pop stack;
    for all  $p \in$  pred( $m$ ) do
      INSERT( $p$ );
    
```

## Βελτιστοποίηση άλματος (1)

- Βελτιστοποίηση δηλώσεων άλματος στον κώδικα με απλοποίηση πλεονασμών και εξουδετέρωση περιττού κώδικα
- Περιπτώσεις
  - Ένα άλμα χωρίς συνθήκη που προκαλεί τη μετάβαση σε άλλη δήλωση άλματος χωρίς συνθήκη, αντικαθίσταται από άλμα στη διεύθυνση-στόχο του δεύτερου άλματος
  - Το ίδιο ισχύει και για μετάβαση από αρχική δήλωση άλματος υπό συνθήκη
  - Ένα άλμα χωρίς συνθήκη σε άλμα υπό συνθήκη αντικαθίσταται από ένα αντίγραφο του άλματος χωρίς συνθήκη
  - Ένα άλμα υπό συνθήκη σε δήλωση άλματος υπό συνθήκη αντικαθίσταται από άλμα υπό συνθήκη με κατάλληλη έκφραση υπολογισμού της συνθήκης σε TRUE ή FALSE

## Βελτιστοποίηση άλματος (2)

### ■ Παράδειγμα 1

```
if (a == 0) goto L1;
...
L1:
if (a >= 0) goto L2;
...
L2:
```

```
if (a == 0) goto L2;
...
L1:
if (a >= 0) goto L2;
...
L2:
```

### ■ Παράδειγμα 2

```
if (a == 0) goto L1;
goto L2;
...
L1:
```

```
if (a != 0) goto L2;
L1:
```

## Μετακίνηση αμετάβλητου κώδικα βρόχου (loop-invariant code motion)

- Μεταφορά ενός υπολογισμού εκτός του σώματος βρόχου, όταν το αποτέλεσμα του δεν μεταβάλλεται στις διαφορετικές επαναλήψεις του βρόχου
- Μπορεί να εφαρμοστεί και σε χαμηλό επίπεδο για τη βελτιστοποίηση εκφράσεων διευθυνσιοδότησης

```
int x;
...
for (i = 1; i <= n; i++)
{
a[i] = a[i] + sqrt(x);
}
```

```
int x;
...
if (n > 0)
{
c = sqrt(x);
}
for (i = 1; i <= n; i++)
{
a[i] = a[i] + c;
}
```

## Εξουδετέρωση επαγόμενης μεταβλητής (induction variable elimination)

- Επαγόμενη μεταβλητή: μία μεταβλητή της οποίας η τιμή λαμβάνεται από τον αριθμό επαναλήψεων του περικλείοντος βρόχου
- Παράδειγμα επαγόμενης μεταβλητής: ο δείκτης βρόχου
- Η βελτιστοποίηση αφορά την αντικατάσταση δύο ή περισσότερων επαγόμενων μεταβλητών από μόνο μία

```
int a[SIZE], b[SIZE];
void f(void)
{
int i1, i2, i3;
for (i1 = 0, i2 = 0, i3 = 0;
i1 < SIZE; i1++)
{
a[i2++] = b[i3++];
}
}
```

```
int a[SIZE], b[SIZE];
void f(void)
{
int i1;
for (i1 = 0; i1 < SIZE; i1++)
{
a[i1] = b[i1];
}
}
```

## Το βελτιστοποιητικό frontend LANCE v2.0

- Περιβάλλον frontend για τη γλώσσα C υλοποιημένο σε C++
- Ενδιάμεση αναπαράσταση τύπου IR-C (υποσύνολο της C)
- Περάσματα βελτιστοποίησης της IR ανεξάρτητα της αρχιτεκτονικής
- Ανάλυση ροής ελέγχου και δεδομένων
- Διεπαφή προγραμματισμού API: lance2.h (header file) και liblance2.a (στατική βιβλιοθήκη)
- Ανάπτυξη backend με τα εργαλεία IBURG και OLIVE
- Πλήρης υποστήριξη της γλώσσας C (C89)

## Βελτιστοποιήσεις του LANCE

- **cfold**: constant folding
- **constprop**: constant propagation
- **copyprop**: copy propagation
- **cse**: common subexpression elimination
- **dce**: dead code elimination
- **jmpopt**: jump optimization
- **licm**: loop invariant code motion
- **ive**: induction variable elimination

## LANCE: Γέννηση αρχικού ενδιάμεσου κώδικα

```
void main()
{
  int i, A[100];
  for (i = 0; i < 100; i++)
  {
    A[2] = 2;
    A[i] = i;
  }
}
```

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = i_3 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t6 = (char *)A_4;
t5 = 2 * 4;
t4 = t6 + t5;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = (char *)A_4;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
t2 = i_3;
t3 = t2 + 1;
i_3 = t3;
t1 = i_3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```

## LANCE: Δίπλωση σταθεράς (cfold)

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = i_3 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t6 = (char *)A_4;
t5 = 2 * 4;
t4 = t6 + t5;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = (char *)A_4;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
t2 = i_3;
t3 = t2 + 1;
i_3 = t3;
t1 = i_3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```



## LANCE: Διάδοση σταθεράς (constprop)

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = i_3 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t6 = (char *)A_4;
t5 = 8;
t4 = t6 + t5;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = (char *)A_4;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
t2 = i_3;
t3 = t2 + 1;
i_3 = t3;
t1 = i_3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```

Νικόλαος Καββαδίας nkavn@uop.gr

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = 0 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t6 = (char *)A_4;
t5 = 8;
t4 = t6 + 8;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = (char *)A_4;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
t2 = i_3;
t3 = t2 + 1;
i_3 = t3;
t1 = i_3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```

Προηγμένα Θέματα Θεωρητικής Πληροφορικής

## LANCE: Διάδοση αντιγράφου (copyprop)

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = 0 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t6 = (char *)A_4;
t5 = 8;
t4 = t6 + 8;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = (char *)A_4;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
t2 = i_3;
t3 = t2 + 1;
i_3 = t3;
t1 = i_3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```

Νικόλαος Καββαδίας nkavn@uop.gr

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = 0 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t6 = (char *)A_4;
t5 = 8;
t4 = t6 + 8;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = (char *)A_4;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
t2 = i_3;
t3 = i_3 + 1;
i_3 = t3;
t1 = t3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```

Προηγμένα Θέματα Θεωρητικής Πληροφορικής

## LANCE: Εξουδετέρωση κοινής υποεκφράσεως (cse)

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = 0 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t6 = (char *)A_4;
t5 = 8;
t4 = t6 + 8;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = (char *)A_4;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
t2 = i_3;
t3 = i_3 + 1;
i_3 = t3;
t1 = t3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```

Νικόλαος Καββαδίας nkavn@uop.gr

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = 0 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t13 = (char *)A_4;
t6 = t13;
t5 = 8;
t4 = t6 + 8;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = t13;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
t2 = i_3;
t3 = i_3 + 1;
i_3 = t3;
t1 = t3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```

Προηγμένα Θέματα Θεωρητικής Πληροφορικής

## LANCE: Εξουδετέρωση νεκρού κώδικα (dce)

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = 0 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t13 = (char *)A_4;
t6 = t13;
t5 = 8;
t4 = t6 + 8;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = t13;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
t2 = i_3;
t3 = i_3 + 1;
i_3 = t3;
t1 = t3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```

Νικόλαος Καββαδίας nkavn@uop.gr

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = 0 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t13 = (char *)A_4;
t6 = t13;
t4 = t6 + 8;
*t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = t13;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
t3 = i_3 + 1;
i_3 = t3;
t1 = t3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```

Προηγμένα Θέματα Θεωρητικής Πληροφορικής

## LANCE: Βελτιστοποίηση άλματος (jump)

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = 0 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t13 = (char *)A_4;
t6 = t13;
t4 = t6 + 8;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = t13;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
t3 = i_3 + 1;
i_3 = t3;
t1 = t3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = 0 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t13 = (char *)A_4;
t6 = t13;
t4 = t6 + 8;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = t13;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
t3 = i_3 + 1;
i_3 = t3;
t1 = t3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```

## LANCE: Κίνηση αμετάβλητου κώδικα βρόχου (licm)

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = 0 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t13 = (char *)A_4;
t6 = t13;
t4 = t6 + 8;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = t13;
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
t3 = i_3 + 1;
i_3 = t3;
t1 = t3 < 100;
if (t1) goto LL3;

LL1:
```

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = 0 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t13 = (char *)A_4;
t6 = t13;
t4 = t6 + 8;
t7 = (int *)t4;
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t10 = t13;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
/* A[2] = 2; */
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;
```

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
t3 = i_3 + 1;
i_3 = t3;
t1 = t3 < 100;
if (t1) goto LL2;

LL1:
```

## LANCE: Εξουδετέρωση επαγόμενης μεταβλητής (ive)

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;
t1 = 0 < 100;
t12 = !t1;
if (t12) goto LL1;

/* A[2] = 2; */
LL3:
t13 = (char *)A_4;
t6 = t13;
t4 = t6 + 8;
t7 = (int *)t4;

/* A[i] = i; */
t10 = t13;

/* for (i=0; i<100; i++) */
LL2:
/* A[2] = 2; */
*t7 = 2;

/* A[i] = i; */
t9 = i_3 * 4;
t8 = t10 + t9;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;
```

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
t3 = i_3 + 1;
i_3 = t3;
t1 = t3 < 100;
if (t1) goto LL2;

LL1:
```

```
/* for (i=0; i<100; i++) */
i_3 = 0;

/* A[2] = 2; */
t13 = (char *)A_4;
t4 = t13 + 8;
t7 = (int *)t4;





/* for (i=0; i<100; i++) */
t24 = 0;
t29 = 1;
LL4:

/* A[2] = 2; */
*t7 = 2;


/* A[i] = i; */
t8 = t13 + t24;
t11 = (int *)t8;
*t11 = i_3;

/* for (i=0; i<100; i++) */
t3 = t29;
i_3 = i_3 + 1;
t29 = t29 + 1;
t24 = t24 + 4;
t1 = t3 < 100;
if (t1) goto LL4;
```

## Αναφορές του μαθήματος I

-  A. V. Aho, R. Sethi, and J. D. Ullman, *Μεταγλωττιστές: Αρχές, Τεχνικές και Εργαλεία*, με την επιμέλεια των: Άγγελος Σπ. Βώρος και Νικόλαος Σπ. Βώρος και Κων/νος Γ. Μασσέλος, **κεφάλαια 9, 9.1, 9.4–9.6**, Εκδόσεις Νέων Τεχνολογιών, 2008. Website for the English version: <http://dragonbook.stanford.edu>
-  D. F. Bacon, S. L. Graham, and O. J. Sharp, “Compiler transformations for high-performance computing,” *ACM Computing Surveys*, vol. 26, no. 4, pp. 345–420, December 1994.
-  V. Lefèvre, “Multiplication by an integer constant,” INRIA Institute, Technical report No. 4192, May 2001.
-  R. Leupers, O. Whalen, M. Hahenauer, T. Kogel, and P. Marwedel, “An executable intermediate representation for retargetable compilation and high-level code optimization,” in *Proceedings of the Third International Workshop on Systems, Architectures, Modeling, and Simulation (SAMOS 2003)*, Samos, Greece, July 21–23 2003, pp. 120–125.

## Αναφορές του μαθήματος II

 LANCE C compiler. [Online]. Available:  
<http://www.lancecompiler.com>