

1. Εισαγωγή
2. Συστήματα Ψηφιακής Επεξεργασίας Σήματος
3. Σήματα και Συστήματα
4. Ψηφιοποίηση Αναλογικών Σημάτων
5. Γραμμικά Χρονικά Αναλλοίωτα Συστήματα
6. Ο Μετασχηματισμός Z
7. Το Πεδίο της Συχνότητας
8. Αναλογικά Φίλτρα
9. Ψηφιακά Φίλτρα
10. Διακριτοί Ορθογώνιοι Μετασχηματισμοί
11. Εφαρμογή στα Ψηφιακά Τηλ./κά Συστήματα
12. Εφαρμογή στις Κατευθυντικές Συστοιχίες Κεραιών

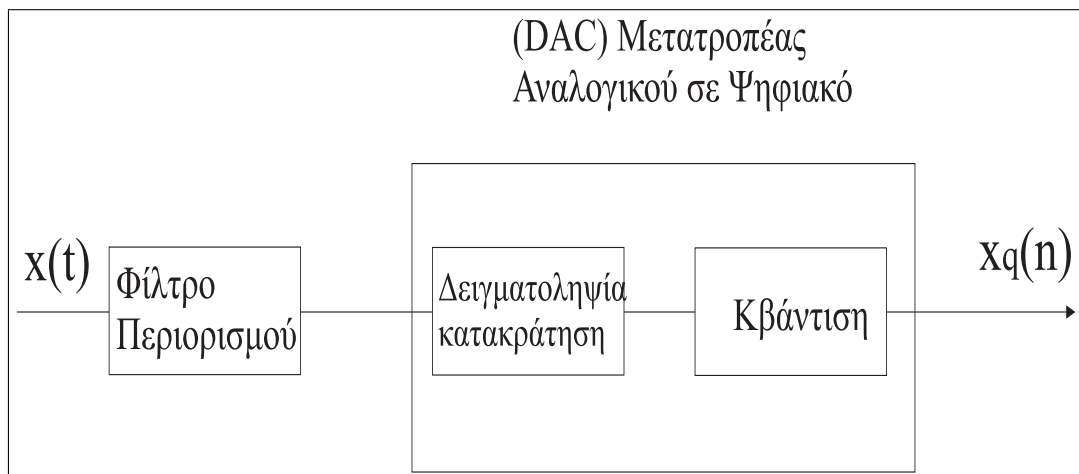
ΨΗΦΙΟΠΟΙΗΣΗ ΑΝΑΛΟΓΙΚΩΝ ΣΗΜΑΤΩΝ

Ψηφιοποίηση = Δειγματοληψία + Κβάντιση

- Κατά την (περιοδική) δειγματοληψία ενός αναλογικού σήματος (σήματος συνεχούς χρόνου) λαμβάνουμε δείγματα (στιγμιότυπα) του σήματος συνεχούς χρόνου σε τακτά χρονικά διαστήματα

$$v(n) = v(nT_s)$$

- Περίοδος δειγματοληψίας: T_s sec
- Συχνότητα δειγματοληψίας: $F_s = \frac{1}{T_s}$ Hz ή κύκλοι/sec



ΤΟ ΘΕΩΡΗΜΑ ΤΗΣ ΔΕΙΓΜΑΤΟΛΗΨΙΑΣ

Η συχνότητα δειγματοληψίας ενός σήματος βασικής ζώνης πρέπει να είναι τουλάχιστον διπλάσια από τη μέγιστη συχνότητα f_{\max} του εισερχόμενου σήματος για να αποφεύγουμε το φαινόμενο της φασματικής αναδίπλωσης (aliasing).

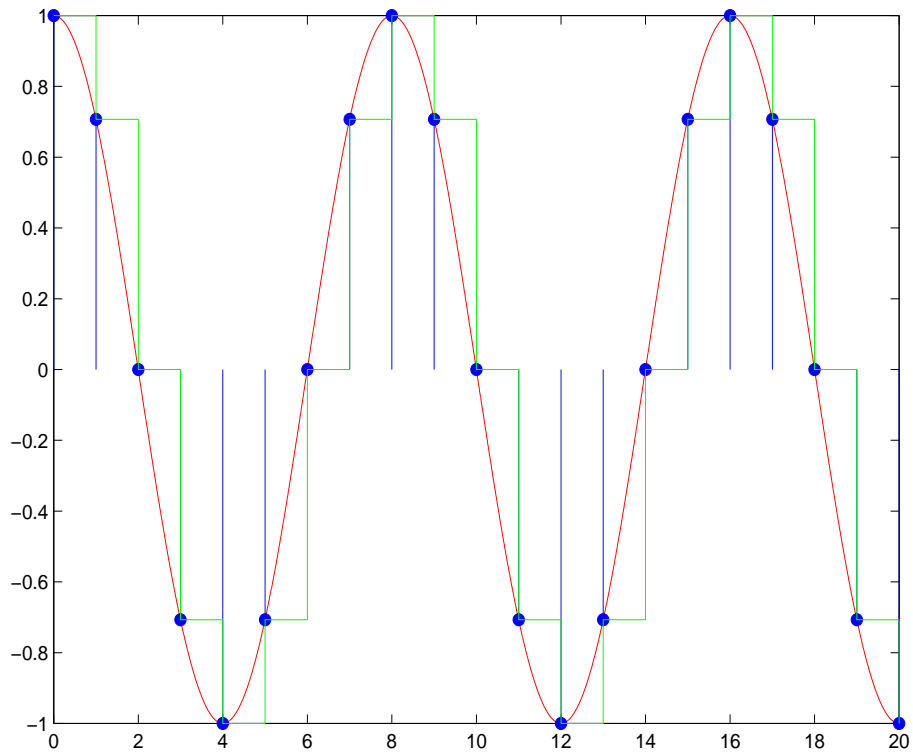
$$F_s \geq 2f_{\max}$$

ή

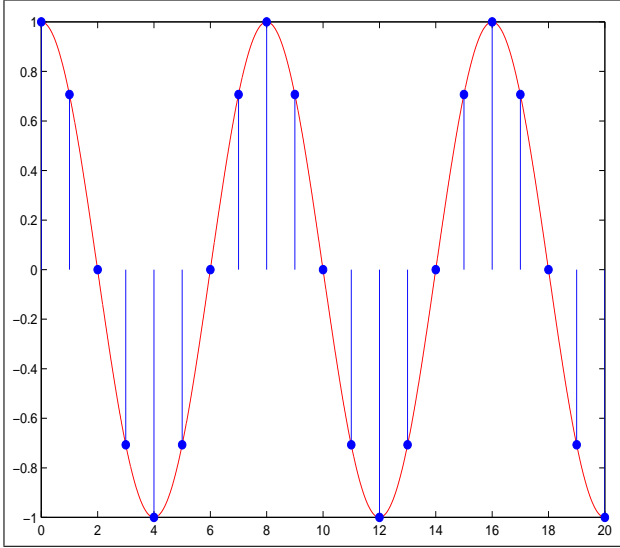
$$T_s \leq \frac{1}{2T_{\max}}$$

- H. Nyquist 'Certain topics in telegraph transmission theory', AIEE Trans. (47), pp. 616-644, 1928
- C. Shannon 'Communications in the presence of noise', Proc. IRE, (37), pp. 10-21, 1949.

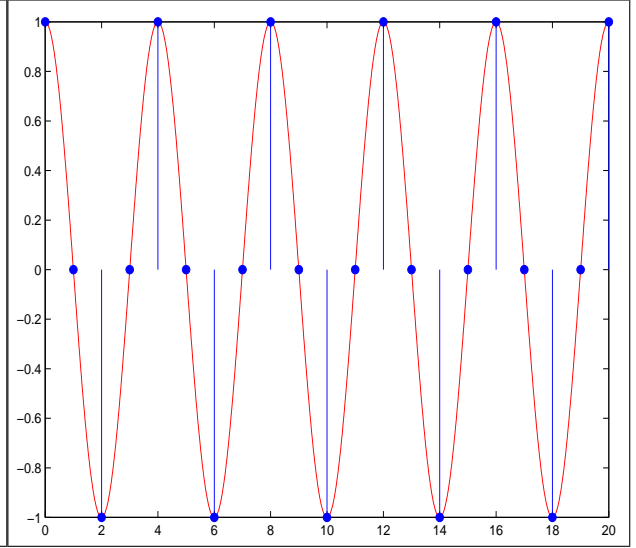
ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ



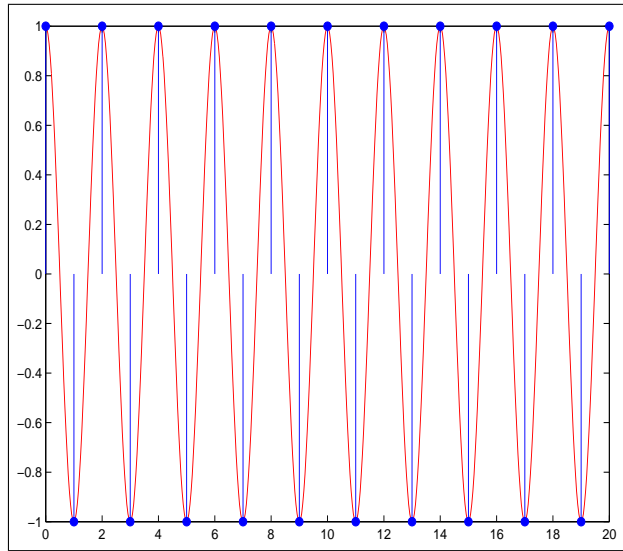
- Αναλογικό σήμα (κόκκινο)
- Δειγματοληπτημένο σήμα (μπλέ)
- Σήμα εξόδου της μονάδας δειγματοληψίας/κατακράτησης (πράσινο)



$F_s = 8 \text{ Hz}, f_{\max} = 1 \text{ Hz}$



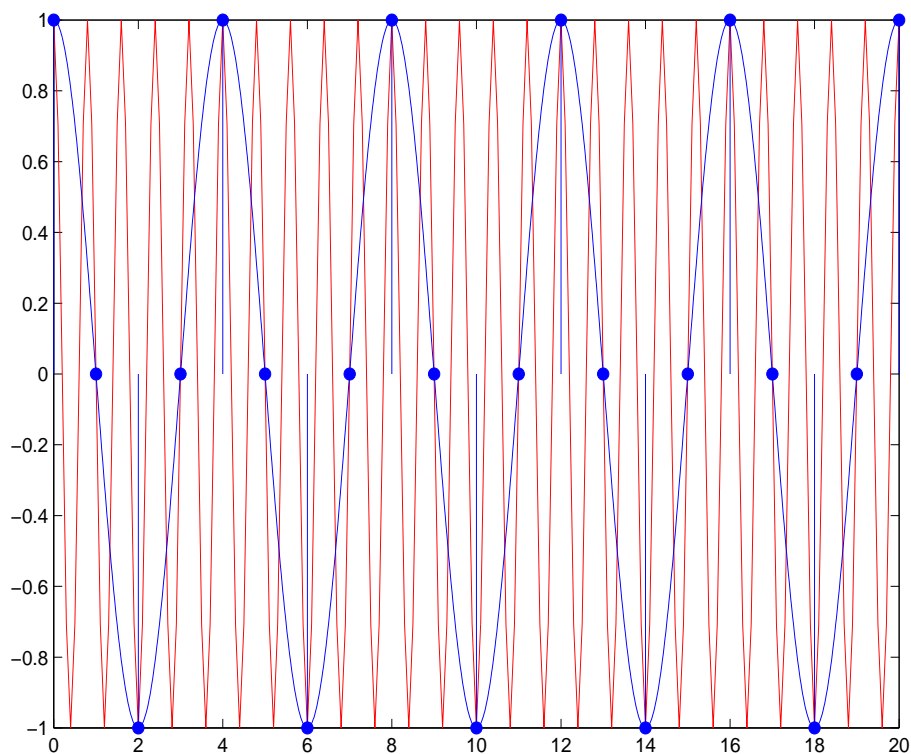
$F_s = 8 \text{ Hz}, f_{\max} = 2 \text{ Hz}$



$F_s = 8 \text{ Hz}, f_{\max} = 4 \text{ Hz}$

ΤΟ ΦΑΙΝΟΜΕΝΟ ΤΗΣ ΑΝΑΔΙΠΛΩΣΗΣ ΦΑΣΜΑΤΟΣ

$$F_s = 8 \text{ Hz και } f_{\max} = 10 \text{ Hz}$$



Η μέγιστη συχνότητα του σήματος είναι προφανώς μεγαλύτερη από τη $F_s/2$. Άρα, η δειγματοληψία οδηγεί σε αλλοιωμένο σήμα. Λόγω της αναδίπλωσης του φάσματος, το δειγματοληπτημένο σήμα φαίνεται να αντιστοιχεί σε σήμα συχνότητας $f' = 2$ Hz.

ΘΕΩΡΗΜΑ ΔΕΙΓΜΑΤΟΛΗΨΙΑΣ - ΣΥΝΕΧΕΙΑ

- $x(t)$ αναλογικό σήμα $\iff X(\omega)$ μετασχηματισμός Fourier

$$X(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t)e^{-j\omega t} dt$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega)e^{j\omega t} d\omega$$

- $x_s(n) \equiv x(nT_s)$ το δειγματοληπτημένο σήμα

$\iff X_s(\Omega)$ μετασχηματισμός Fourier διακριτού χρόνου

$$X_s(\Omega) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_s(n)e^{-j\Omega n}$$

$$x_s(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} X_s(\Omega)e^{j\Omega n} d\Omega$$

$$\omega T_s = \Omega$$

Αποδεικνύεται ότι

$$X_s(\omega T_s) = \frac{1}{T_s} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X\left(\omega + \frac{2k\pi}{T_s}\right)$$

ή

$$X_s(\Omega) = \frac{1}{T_s} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X\left(\frac{\Omega + 2k\pi}{T_s}\right)$$

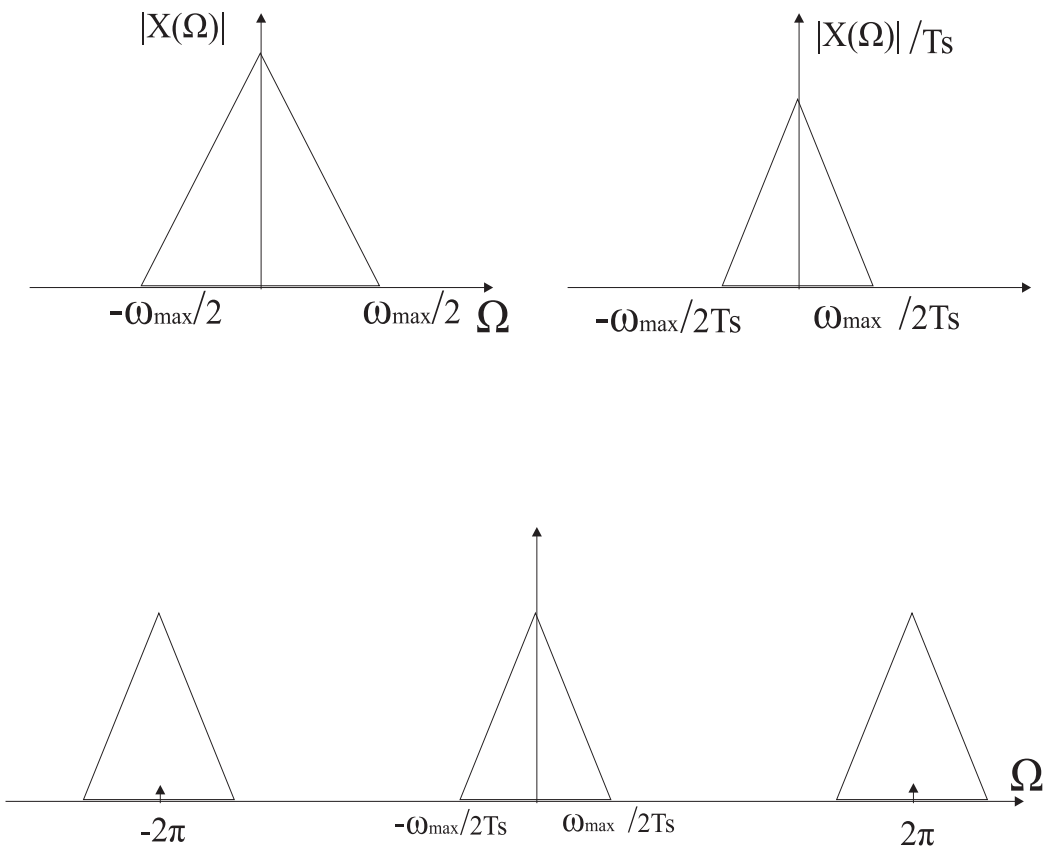
$$X_s(\omega T_s) = \frac{1}{T_s} \left[\dots X\left(\omega - \frac{2\pi}{T_s}\right) + X(\omega) + X\left(\omega + \frac{2\pi}{T_s}\right) + \dots \right]$$

- Συνθήκη αποφυγής φασματικής επικάλυψης

$$\frac{\omega_{\max} T_s}{2} \leq 2\pi - \frac{\omega_{\max} T_s}{2}$$

ή

$$\omega_{\max} \leq \frac{2\pi}{T_s} \iff F_s \geq 2f_{\max}$$



Φασματική ανάλυση του δειγματοληπτημένου σήματος

Ανασύνταξη σήματος

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\frac{\pi}{T_s}}^{\frac{\pi}{T_s}} X(\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

ή

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT_s) \operatorname{sinc}\left(\frac{t - nT_s}{T_s}\right)$$

$$\operatorname{sinc}(t) = \frac{\sin(t)}{t}$$

ΠΡΑΚΤΙΚΗ ΔΕΙΓΜΑΤΟΛΗΨΙΑΣ

- Εύρεση της μέγιστης συχνότητας που περιέχει το σήμα, f_{\max}
 - Υπολογισμός της συχνότητας Nyquist, $F_N = 2f_{\max}$
 - Υπολογισμός της συχνότητας δειγματοληψίας $F_s \approx F_N + 20\%$
 - Σχεδίαση αντιπαραποιητικού φίλτρου χαμηλών συχνοτήτων $[0, f_{\max}]$ με συχνότητα αποκοπής $f_{stop} = \frac{F_s}{2}$
-
- Παράδειγμα: Σχεδιάστε το σύστημα δειγματοληψίας για σήμα μουσικής με $f_{\max} = 20 \text{ kHz}$.

$$f_{\max} = 20 \text{ kHz} \Rightarrow F_N = 40 \text{ kHz} \Rightarrow F_s = 44 \text{ kHz}$$

Προδιαγραφές αντιπαραποιητικού φίλτρου: LP $[0, 20] \text{ kHz}$ με συχνότητα αποκοπής $f_{stop} = 22 \text{ kHz}$.

ΚΒΑΝΤΙΣΗ ΣΗΜΑΤΟΣ ΔΙΑΚΡΙΤΟΥ ΧΡΟΝΟΥ

$$v_q(n) = Q(v(n))$$

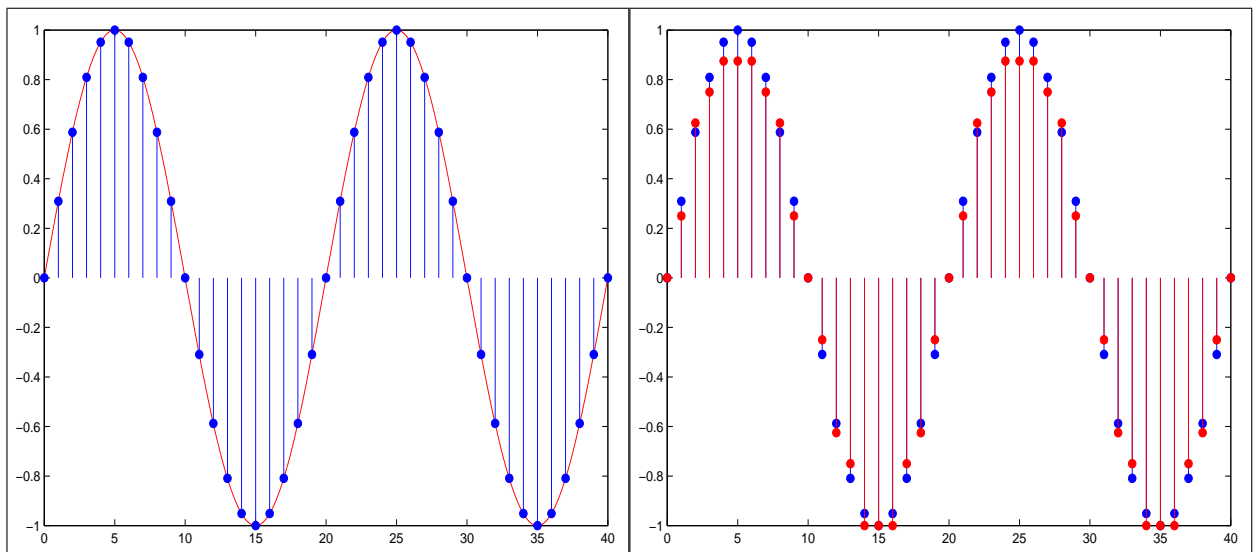
- Ψηφιοποίηση πλάτους
- Μετατροπή του αναλογικού πλάτους σε ψηφιακό αριθμό εύρους B bits
- Επίπεδα κβάντισης : $L = 2^B$
- Βήμα κβάντισης: $Q = \frac{A_{pp}}{L}$
- Το αναλογικό πλάτος αντιστοιχίζεται στο πλησιέστερο επίπεδο κβάντισης
- Η διαδικασία της κβάντισης ' αλλοιώνει ' το αναλογικό σήμα, η απώλεια πληροφορίας περιγράφεται με την εισαγωγή του σήματος θορύβου κβάντισης
- Θόρυβος κβάντισης = (Αναλογική τιμή σήματος) - (Κβαντισμένη τιμή σήματος)

- Παράδειγμα

- $x(t) = \cos(2\pi t)$, $f_{\max} = 1 \text{ Hz}$

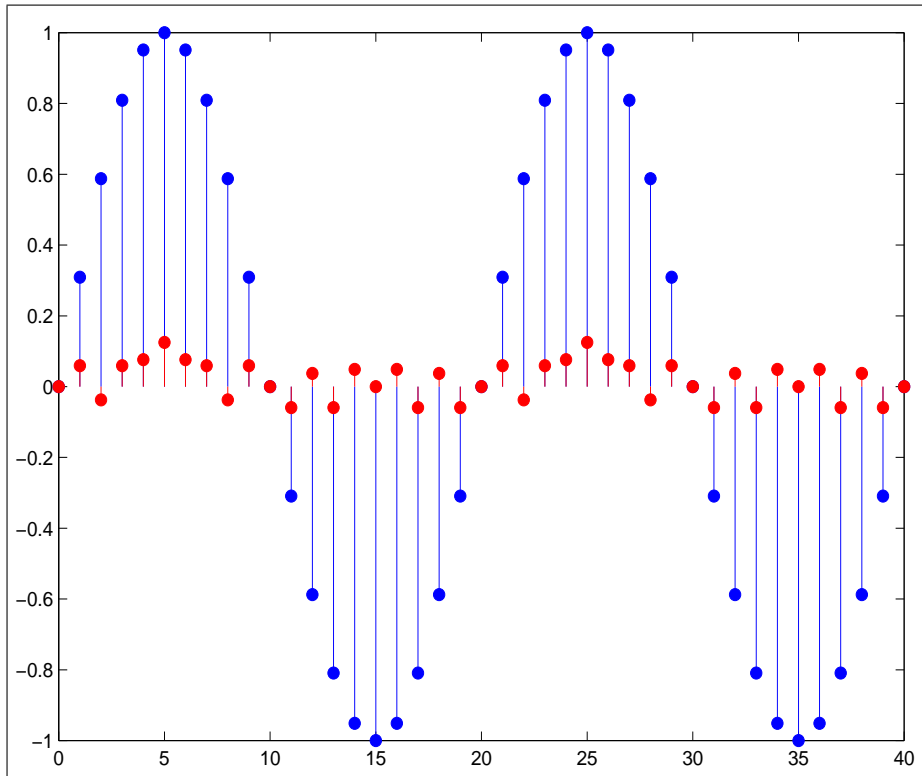
- $F_s = 20 \text{ Hz}$

- $B = 4$, $L = 16$, $Q = 0.125$

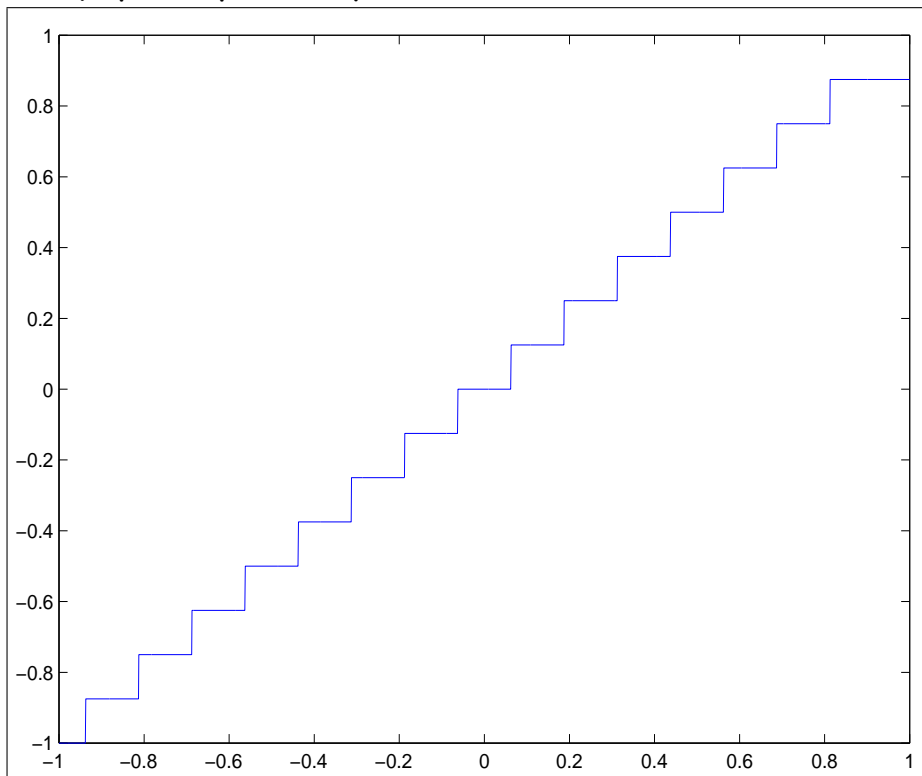


Δειγματοληπτημένο σήμα

Κβαντισμένο σήμα

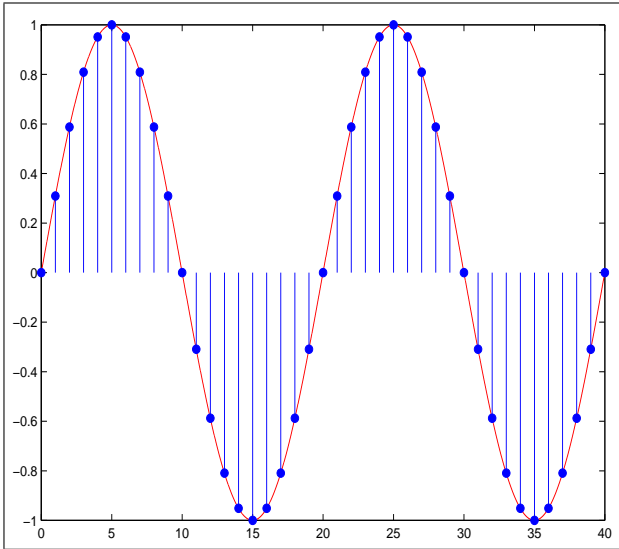


Θόρυβος χβάντισης

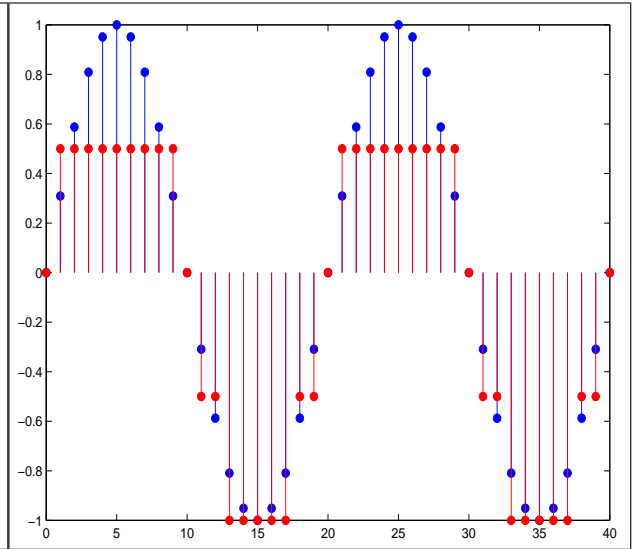


Συνάρτηση μεταφοράς χβαντιστή

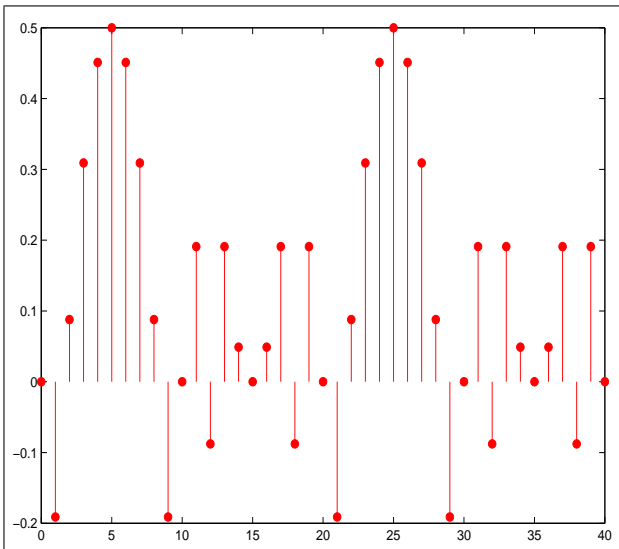
Κβάντιση $B = 2 \text{ bits}$



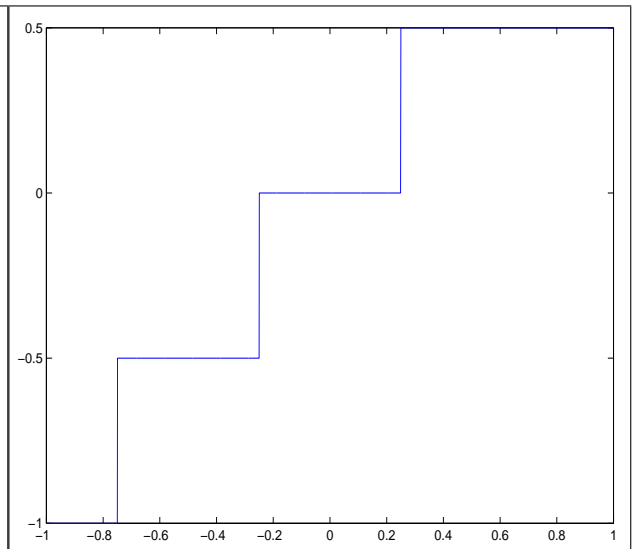
Δειγματοληπτημένο σήμα



Κβαντισμένο σήμα

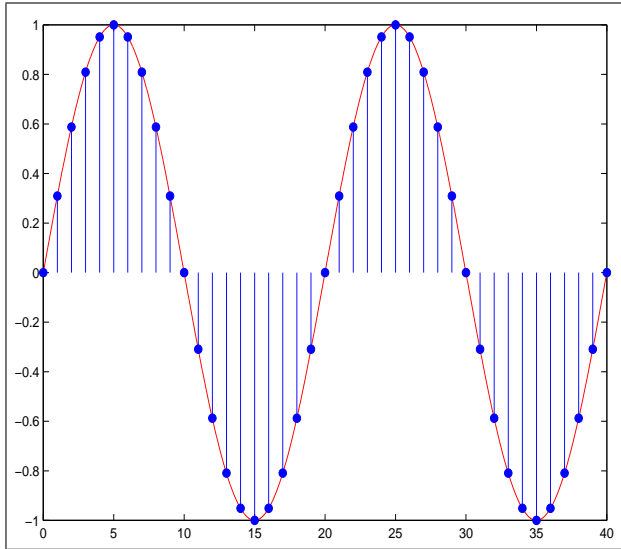


Θόρυβος κβάντισης

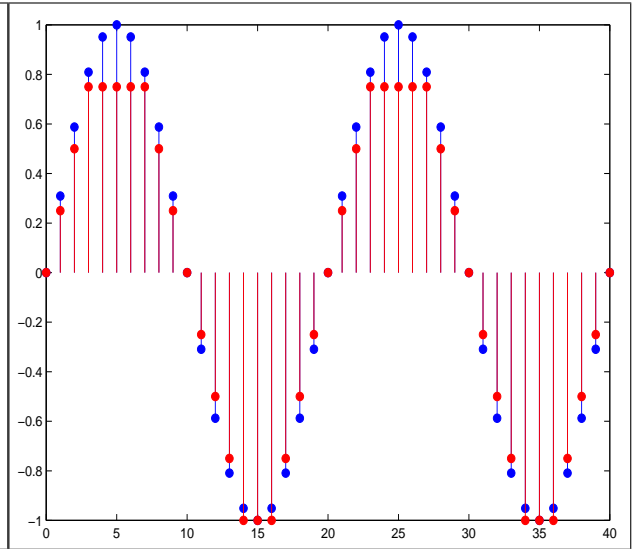


Συνάρτηση μεταφοράς κβαντιστή

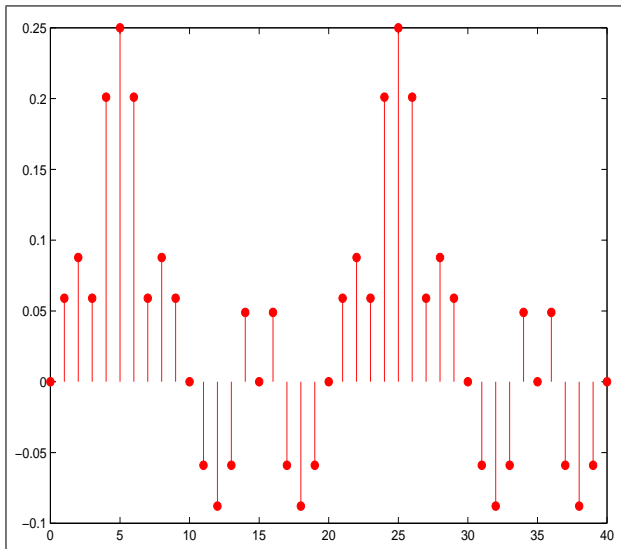
Κβάντιση $B = 3 \text{ bits}$



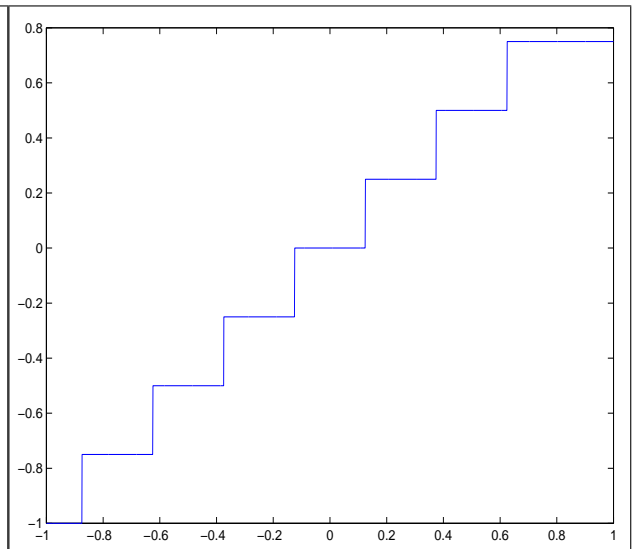
Δειγματοληπτημένο σήμα



Κβαντισμένο σήμα

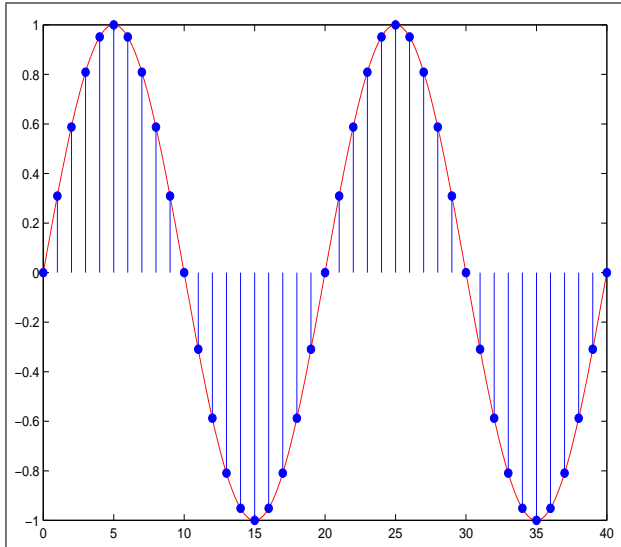


Θόρυβος κβάντισης

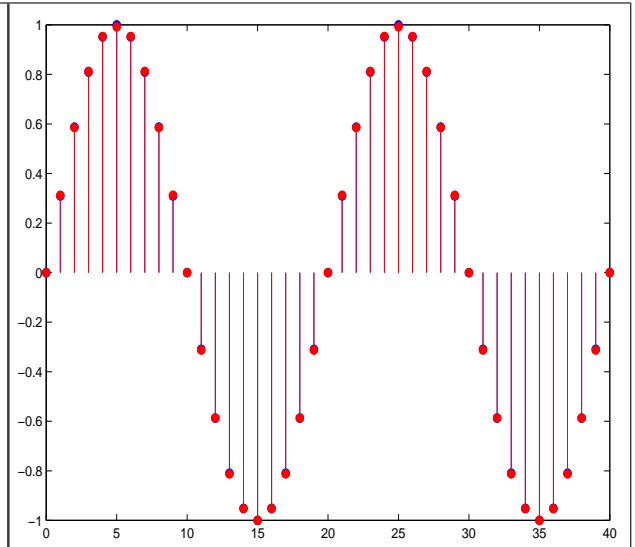


Συνάρτηση μεταφοράς κβαντιστή

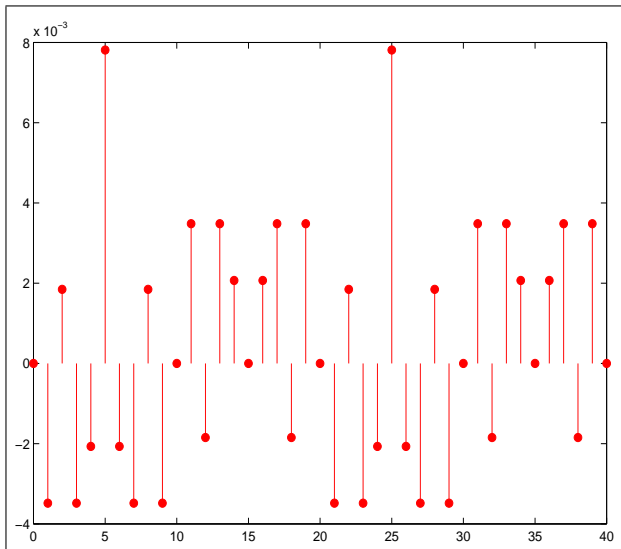
Κβάντιση $B = 8 \text{ bits}$



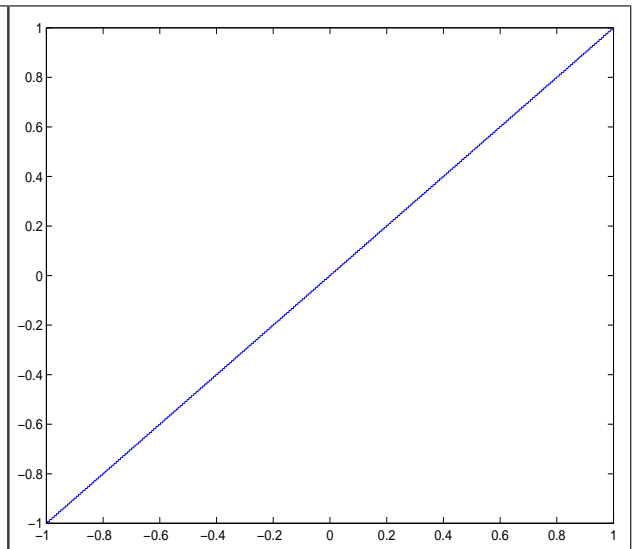
Δειγματοληπτημένο σήμα



Κβαντισμένο σήμα



Θόρυβος κβάντισης



Συνάρτηση μεταφοράς κβαντιστή

$v(n)$	$v_q(n)$			
	$B = 2$	$B = 3$	$B = 4$	$B = 8$
0	0	0	0	0
0.3090	0.5000	0.2500	0.2500	0.3125
0.5878	0.5000	0.5000	0.6250	0.5859
0.8090	0.5000	0.7500	0.7500	0.8125
0.9511	0.5000	0.7500	0.8750	0.9531
1.0000	0.5000	0.7500	0.8750	0.9922
0.9511	0.5000	0.7500	0.8750	0.9531
0.8090	0.5000	0.7500	0.7500	0.8125
0.5878	0.5000	0.5000	0.6250	0.5859
0.3090	0.5000	0.2500	0.2500	0.3125
0.0000	0	0	0	0
-0.3090	-0.5000	-0.2500	-0.2500	-0.3125
-0.5878	-0.5000	-0.5000	-0.6250	-0.5859
-0.8090	-1.0000	-0.7500	-0.7500	-0.8125
-0.9511	-1.0000	-1.0000	-1.0000	-0.9531
-1.0000	-1.0000	-1.0000	-1.0000	-1.0000
-0.9511	-1.0000	-1.0000	-1.0000	-0.9531
-0.8090	-1.0000	-0.7500	-0.7500	-0.8125
-0.5878	-0.5000	-0.5000	-0.6250	-0.5859
-0.3090	-0.5000	-0.2500	-0.2500	-0.3125

ΘΟΡΥΒΟΣ ΚΒΑΝΤΙΣΗΣ

$$v(n) = v_q(n) + e(n)$$

$e(n)$ Θόρυβος κβάντισης

$$e(n) \in \left(-\frac{Q}{2}, \frac{Q}{2}\right)$$

- Παραδοχές
 - το σήμα $e(n)$ είναι στατική στοχαστική διαδικασία
 - τα σήματα $v(n)$ και $e(n)$ είναι στατιστικά ασυσχέτιστα
 - Ομοιόμορφη κατανομή συνάρτησης πυκνότητας πιθανότητας του $e(n)$, ($p(e) = 1/Q, e \in [-Q/2, Q/2]$)

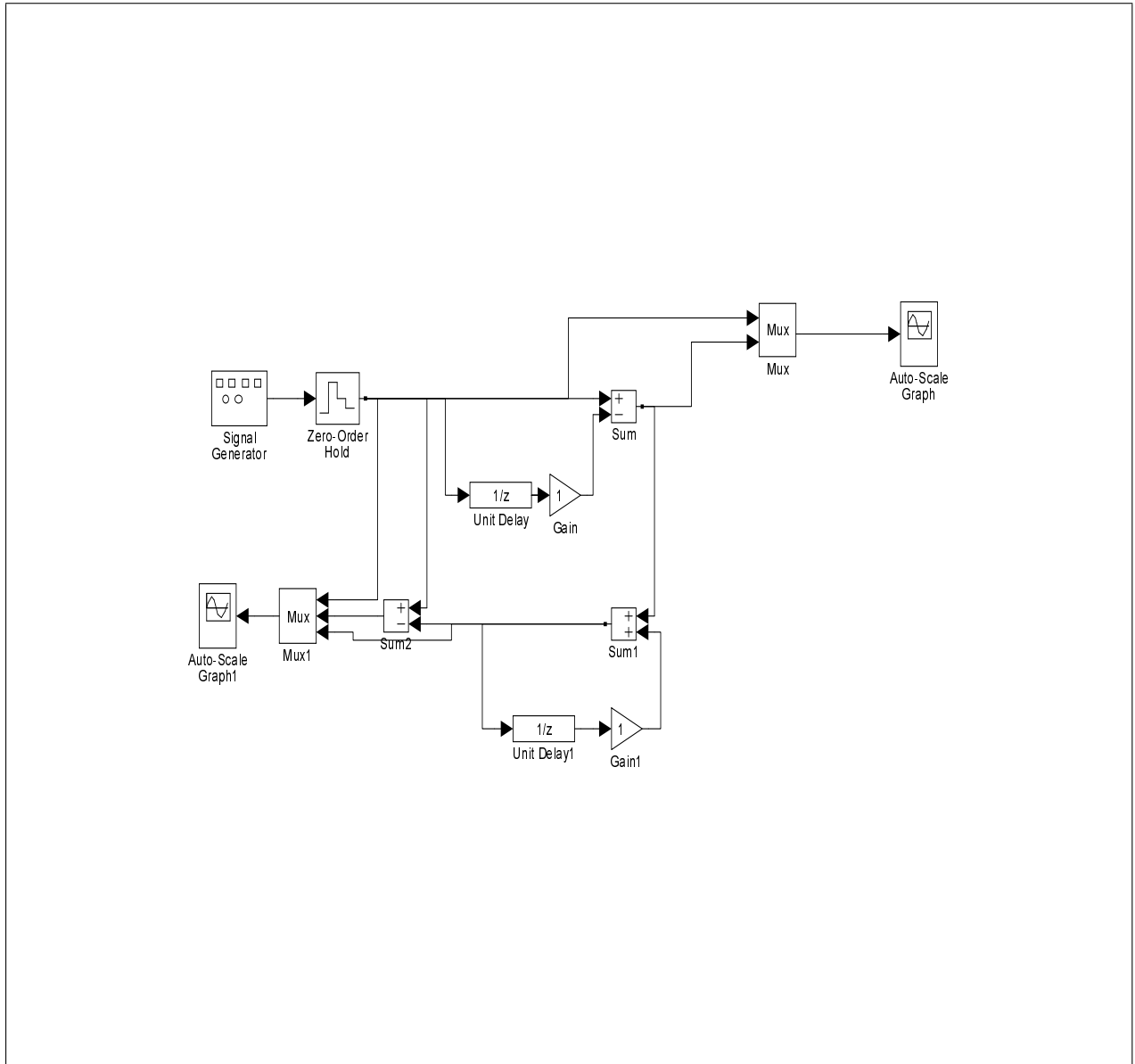
Ισχύς του σήματος θορύβου κβάντισης

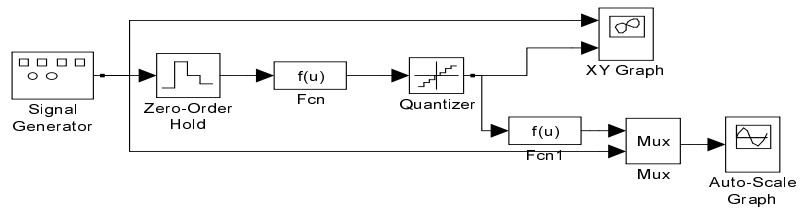
$$\sigma^2 = \mathcal{E}(e^2) = \frac{Q^2}{12}$$

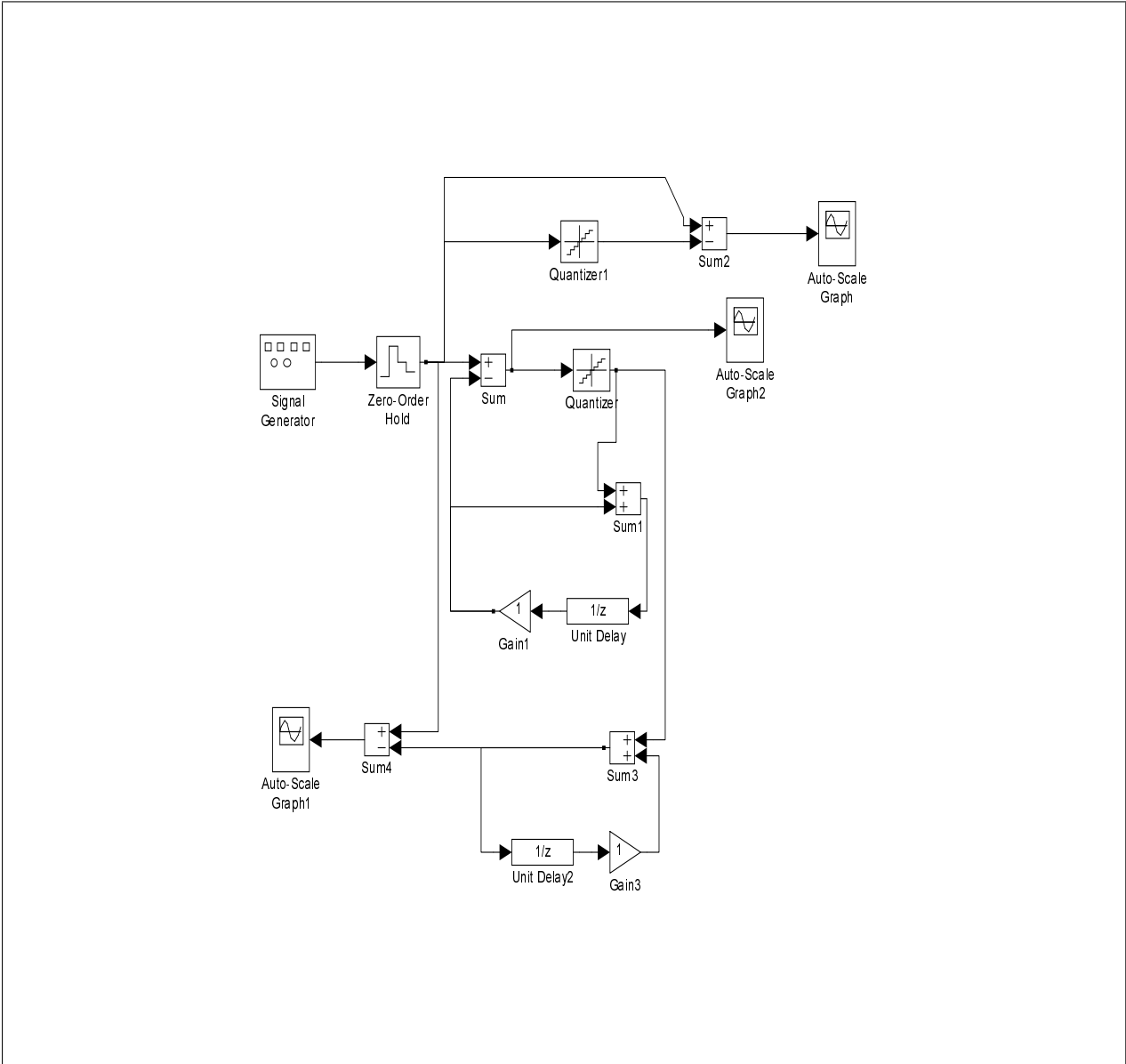
Λόγος ισχύος σήματος προς θόρυβο κβάντισης σε dB

$$SNR_Q = 10 \log_{10} \frac{\sigma_v^2}{\sigma_e^2} = 6.02B + 10.8 \text{ dB}$$

Δειγματοληψία και κβάντιση στο SIMULINK







ΕΚΤΙΜΗΣΗ ΜΕΣΗΣ ΤΙΜΗΣ ΚΑΙ ΣΥΜΜΕΤΑΒΟΛΗΣ ΣΤΟ SI-MULINK

- Μέση τιμή σήματος

$$m_x = \mathcal{E}(x(k)), \rightarrow m_x(n) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x(i)$$

- Συμμεταβολή σήματος

$$v_x = \mathcal{E}((x(k) - m_x)^2) =$$

$$\mathcal{E}(x^2(k)) - m_x^2 \rightarrow v_x(n) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x^2(i) - m_x^2(n)$$

- Προσαρμοστική εκτίμηση

While $x(n)$

$$m_x(n) = m_x(n-1) + \beta(x(n) - m_x(n-1))$$

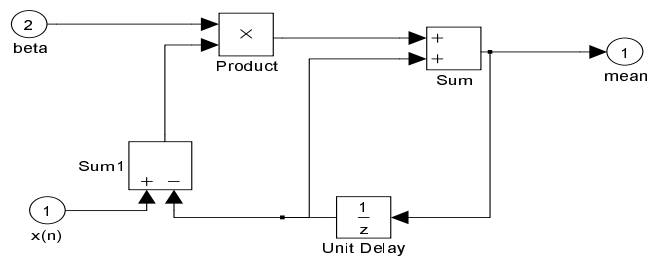
$$p_x(n) = p_x(n-1) + \beta(x^2(n) - p_x(n-1))$$

$$v_x(n) = p_x(n) - m_x^2(n)$$

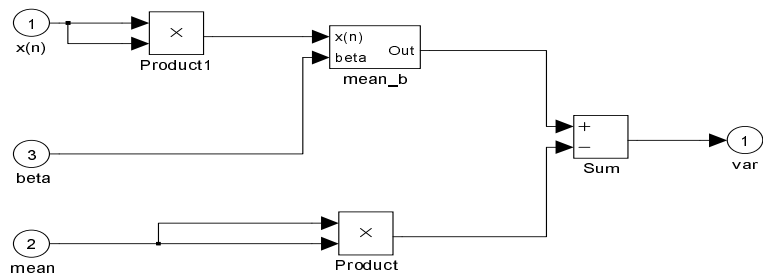
End

$\beta > 0$.

Σχηματικά SIMULINK



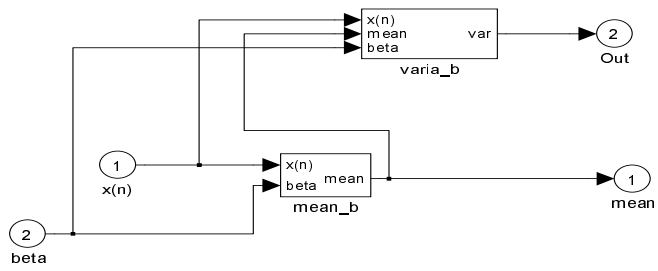
This block estimates the running mean
using exponential forgetting memory
$$\text{mean}(n) = \text{mean}(n-1) + \text{beta} * (x(n) - \text{mean}(n-1))$$



This block estimates the running variance using exponential forgetting memory

$$\text{power}(n) = \text{power}(n-1) + \text{beta} * (x(n)^2 - \text{power}(n-1))$$

$$\text{var}(n) = \text{power}(n) - \text{mean}(n)^2$$



This block estimates the running variance using exponential forgetting memory subsystems called varia_b and mean_b

